

Capbussades d'un robot submarinista

Un equip de la UdG està provant al port de Roses el robot Girona 500
La màquina ha de servir per recuperar objectes del fons marí com una caixa negra d'avió o restes arqueològiques



Una imatge d'ahir de les proves que s'estan fent del Robot Girona 500 al port de Roses. Foto: ACN.

El seu nom és robot Girona 500 i la seva feina és capbussar-se al fons marí per recuperar-ne objectes. En la seva creació hi ha participat un equip de científics de la Universitat de Girona, que precisament treballa aquesta setmana al port de Roses per provar-ne el funcionament. Segons expliquen aquests investigadors, aquest és un vehicle autònom –és a dir que no necessita cap persona que el condueixi ni tampoc estar connectat per un cable– i la seva feina és recuperar objectes del fons marí, com ara restes arqueològiques o la caixa negra d'un avió accidentat, per exemple.

El robot té una autonomia de vuit hores i pot rastrejar el fons del mar, elaborar mapes i fer tasques de manteniment. Un dels principals avenços és que permet reduir costos. “Durant unes vuit hores pot estar fent la intervenció i després el recuperes” i només per això ja suposa un important estalvi de diners i personal, ha explicat un dels responsables de l'equip de científics de la UdG, Pere Ridao.

Vuit equips de diferents països d'Europa, com ara Itàlia i Portugal, treballen en el seu desenvolupament a través del projecte Pandora, en el qual també hi participa la UdG. En concret, l'equip gironí està format per Joaquim Salvi, com a investigador principal, i amb la participació de Marc Carreras, Pere Ridao, Rafael Garcia, Xavier Lladó, Nuno Gracias i Xavier Cufí, entre d'altres membres de Vicorob. Aquest grup de recerca de visió per computador i robòtica té el centre d'investigació en robòtica submarina al Parc Científic de la UdG. El projecte Pandora té una durada de tres anys i un pressupost de 2,8 milions d'euros.

Els científics estan treballant amb el supòsit de recuperar caixes negres dels avions accidentats al mar, però també podria servir per recuperar objectes d'interès arqueològic, com ara àmfores, i per a tasques de manteniment d'observadors marítims, i fins i tot per a la indústria del petroli.

Totes aquestes feines les pot fer el Girona 500 perquè incorpora un braç robòtic. Sense aquest braç, el robot també pot fer d'explorador, és a dir, que pot escombrar una àrea i al mateix temps capturar imatges de vídeo que posteriorment serveixen per elaborar un mapa detallat del fons i després navegar en la direcció interessada. La tècnica de construcció de mapes és una de les tecnologies aportades per l'equip gironí al projecte internacional. Ara, a mar obert Fins ara el robot s'havia provat en una piscina del centre d'investigació i aquests dies s'està ajustant a l'entorn marí amb aigües tranquil·les al port de Roses. La fase final consistirà a provar-lo a mar obert, que és com funcionarà de manera totalment automàtica. De moment, aquest equip d'investigació fa un any i mig que treballa en el desenvolupament d'aquest robot i esperen tenir-ho enllestit d'aquí a un any i mig més.

Un cop comprovat el funcionament, el següent pas serà buscar la manera de comercialitzar-lo.

Publicat a:

-El Punt Avui. Comarques Gironines 21-10-2011 Pàgina 14

Font del document:

http://www.elpuntavui.cat/noticia/article/2-societat/5-societat/465963-capbussades-dun-robot-submarinista.html?piwik_campaign=rss&piwik_kwd=nacional&utm_source=rss&utm_medium=nacional&utm_campaign=rss&f=El+Punt+Avui