

# Les màquines inicien la demolició de dues cases en ruïnes del centre de Roses

L'objectiu de procedir al seu enderroc i millorar l'esponjament i connectivitat del nucli antic



Aquesta setmana es realitzen a Roses els treballs d'enderroc de dues finques situades entre els carrers Trinitat i Tarragona, a l'alçada del carrer Figueres. Les cases es trobaven en estat ruïnós i van ser adquirides recentment per l'Ajuntament amb l'objectiu de procedir al seu enderroc i millorar l'esponjament i connectivitat d'aquest sector del nucli antic.

L'enderroc s'està fent aquests dies.

L'Ajuntament de Roses va iniciar la preparació de l'enderroc el passat mes de novembre, amb les tasques d'enretirada de les línies de serveis que es trobaven grapades a les façanes. Les finques estan situades als números 27 i 29 del carrer Trinitat, amb façana per la seva part posterior amb el carrer Tarragona, i fins ara allotjaven dues construccions de planta baixa i planta pis en estat ruïnós.

El seu enderroc té com a objectiu comunicar els dos carrers, avui enllaçats amb una escala estreta i de gran pendent, aconseguint alhora oxigenar tot l'espai, millorar la connexió amb el carrer Figueres i reduir la densitat en el casc antic de la vila.

Els espais estan qualificats pel planejament urbanístic com sistemes urbanístics locals, destinats concretament a espais lliures i vialitat. La seva compra per part de l'Ajuntament l'any 2015 i 2012, ha permès ara l'enderroc i posterior projecte urbanístic destinat a millorar el pas per a vianants existent entre els carrers Trinitat i Tarragona i a facilitar la vialitat en aquest segon.

Les obres que s'estan realitzant finalitzaran amb la construcció dels envans pluvials de la mitgera de l'habitatge del costat i l'adequació de l'espai resultant a l'espera d'una futura ordenació.

Font del document:

[http://www.emporda.info/comarca/2017/03/28/maquines-inicien-demolicio-dues-cases/349858.html?utm\\_source=rss](http://www.emporda.info/comarca/2017/03/28/maquines-inicien-demolicio-dues-cases/349858.html?utm_source=rss)